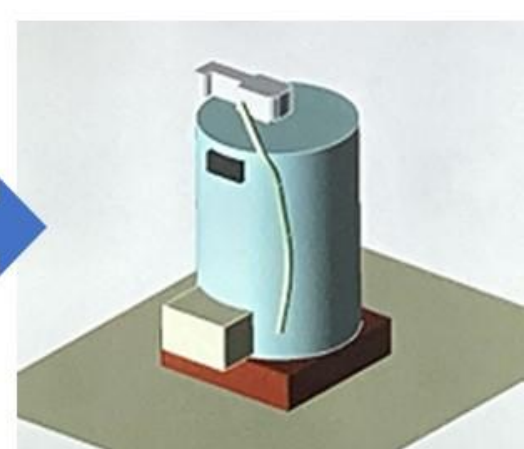
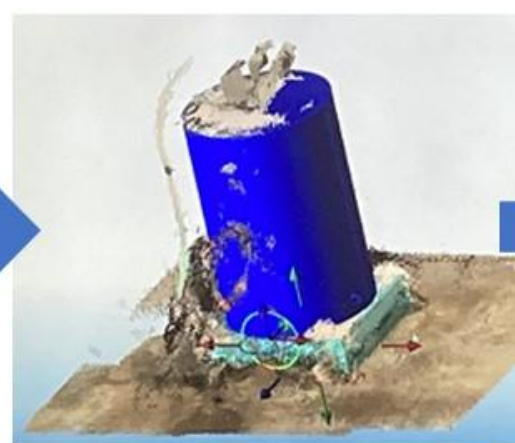
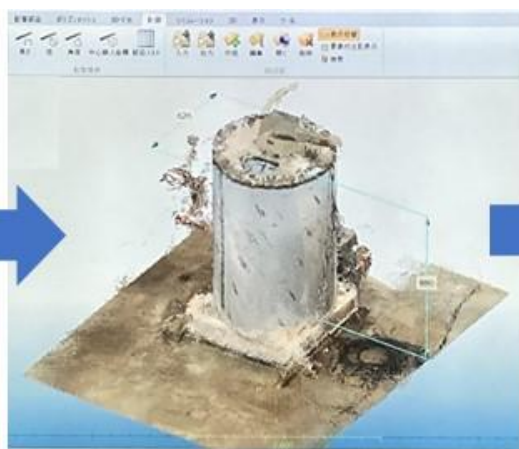






Iceman



スキャン回数

記録期間

変更

位置

パス

プロジェクト インポート 処理 登録 参照 エクスポート

プロジェクトの表示 注釈 点を測定 多角形を選択 新規選択 スクリーンショットを保存 ビューポイント 自動クリップボックス 仮想スキャン作成

構造 FARO_Scan_196 x Iceman Iceman Scans3 FARO_Scan_196 FARO_Scan_197 Scans FARO_Scan_197 Scans3 Pipe

Iceman
01
ScanManager
ALL
ScanManager
Scans3
ScanManager
FARO_Scan_196
ScanFit
Pictures
Point1
Point3
Point3d
PointFit
Pipe



プロジェクト インポート 処理 登録 参照 エクスポート

プロジェクトの表示 注釈 点を測定 多角形を選択 新規選択 スクリーンショットを保存 ビューポイント 自動クリップボックス 仮想スキャン作成

構造 DefaultProject (3) x

Scans
ScanManager
FARO_Scan_194
ScanFit
Pictures
FARO_Scan_195
ScanFit
Pictures
MeasureObject
MeasureObject2
MeasureObject3
FARO_Scan_196
FARO_Scan_197
FARO_Scan_198
FARO_Scan_199
Models

Horizontal = 9.1532m
Distance = 14.2617m
Vertical = 10.9368m
Vertical Horizontal = 1.9552m
Distance = 4.6977m
Vertical = 0.0110m